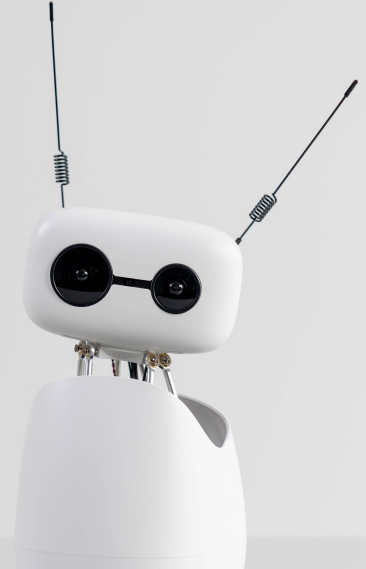


Sind Roboter verständlicher, wenn sie **sichtbar sprechen?**



Fragestellung

Untersucht wird, ob Menschen einen nicht-humanoiden Roboter bei Störgeräuschen besser verstehen, wenn dessen Sprechbewegungen sichtbar sind. Dazu werden sprachsynchronisierte Viseme entwickelt und in einer Nutzerstudie untersucht.

Aufgaben

- 01 Literaturrecherche**
Systematische Recherche zu sichtbarer Sprache und zum Sprachverstehen im Störlärm.
- 02 Viseme entwickeln**
Sprachsynchronisierte Viseme (sichtbare Sprechbewegungen) für einen nicht-humanoiden Roboter konzipieren und entwickeln.
- 03 Nutzerstudie**
Eine Nutzerstudie zum Sprachverstehen im Störlärm konzipieren, planen und durchführen.

Voraussetzungen

Programmiererfahrung.

Interesse an
Mensch-Roboter-Interaktion
und/oder Psychologie.

Hohe Eigenmotivation und eine
selbstständige, strukturierte
Arbeitsweise.

Neugierig? Gerne mehr im Gespräch.

Eine kurze E-Mail mit Studiengang und Interesse am Thema genügt.

Marina Aoki, M.Sc. · marina.aoki@uni-bamberg.de



uni-bamberg.de/mii